

ESPACES VECTORIELS NORMES

EVN1 (Rappel)

- Soit E un \mathbb{K} -ev, où $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} . On appelle **NORME** sur E toute application de E dans \mathbb{R}^+ notée : $x \mapsto \|x\|$ ou $x \mapsto \|x\|$ telle que :
 - $\forall \lambda \in \mathbb{K} \forall x \in E \quad n(\lambda x) = |\lambda| n(x)$ ou $\|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|$
 - $\forall (x, y) \in E \quad n(x+y) \leq n(x) + n(y)$ ou $\|x+y\| \leq \|x\| + \|y\|$
 - $n(x) = 0 \iff x = \vec{0}$ (ou $\|x\| = 0 \iff x = \vec{0}$)
- un evn, abréviation pour espace vectoriel normé, sera donc un \mathbb{K} -ev sur lequel on a spécifié une norme.

EVN2 Soit E un evn muni de $\|\cdot\|$:

$\forall (x, y) \in E^2$

$$\| \|x\| - \|y\| \| \leq \|x - y\| \leq \|x\| + \|y\|$$

$$\| \|x\| - \|y\| \| \leq \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$$

EVN3 EXEMPLES :

- Sur \mathbb{R}^n ou \mathbb{C}^n , les 3 applications $\|\cdot\|_1, \|\cdot\|_2, \|\cdot\|_\infty$ définies par : $\forall (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{K}^n$ ($\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C})

$$\| (x_1, \dots, x_n) \|_1 = \sum_{i=1}^n |x_i|$$

$$\| (x_1, \dots, x_n) \|_2 = \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^2 \right)^{1/2}$$

$$\| (x_1, \dots, x_n) \|_\infty = \sup_{1 \leq i \leq n} |x_i|$$
 ont 3 normes distinctes sur \mathbb{K}^n .
- Plus généralement, si E est un ev de dimension finie n sur \mathbb{K} ($\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C}), les 3 applications, encore notées $\|\cdot\|_1, \|\cdot\|_2, \|\cdot\|_\infty$ définies par : (e_1, e_2, \dots, e_n est une base de E)

$$\| \sum_{i=1}^n \lambda_i e_i \|_1 = \sum_{i=1}^n |\lambda_i|$$

$$\| \sum_{i=1}^n \lambda_i e_i \|_2 = \left(\sum_{i=1}^n |\lambda_i|^2 \right)^{1/2}$$

$$\| \sum_{i=1}^n \lambda_i e_i \|_\infty = \sup_{1 \leq i \leq n} |\lambda_i|$$
 ont 3 normes distinctes sur E .
- Voir exemples 4) et 5) dans **ESM3**

EVN4 TOPOLOGIE D'UN EVN : Soit E un evn muni de $\|\cdot\|$

- L'application : $\{ \begin{matrix} E^2 \rightarrow \mathbb{R}^+ \\ (x, y) \mapsto \|x - y\| \end{matrix} \}$ est une **DISTANCE** sur E appelée naturellement **distance induite par la norme**. La topologie induite par cette distance est dite topologie de la norme, et tout ce qui a été vu de ce chapitre "Espaces métriques" s'applique donc.
- a) Par exemple, la boule ouverte de centre $u \in E$ et de rayon $r > 0$ et $\{ v \in E \mid \|v - u\| < r \} = B_0(u, r)$ La "boule unité" ouverte sera : $B_0(\vec{0}, 1) = \{ v \in E \mid \|v\| < 1 \}$
- Par exemple encore : si $(u_n)_{n \geq 0}$ est une suite de vecteurs de E de Cauchy $\iff \forall \epsilon > 0 \exists n_0 \in \mathbb{N} \forall n, p \geq n_0 \quad \|u_n - u_p\| < \epsilon$

EVN5 REMARQUE

- Soit E un evn muni de $\|\cdot\|$, et dans \mathbb{R}^+ d la distance induite par $\|\cdot\|$: cette distance jouit de 2 propriétés particulières :
 - $\forall (x, y, z) \in E^3 \quad d(x+z, y+z) = d(x, y)$ (invariance par translation)
 - $\forall (x, y) \in E^2 \quad \forall \lambda \in \mathbb{K} \quad d(\lambda x, \lambda y) = |\lambda| d(x, y)$
- Réciproque intéressante : ces deux propriétés caractérisent les distances induites par des normes : plus précisément soit E un ev muni d'une distance d vérifiant (P₁) et (P₂) ; alors l'application : $\begin{matrix} E \rightarrow \mathbb{R}^+ \\ x \mapsto d(x, \vec{0}) \end{matrix}$ est une norme sur E .

EVN6 ESPACE DE BANACH :

- On appelle **ESPACE DE BANACH** tout evn dont l'espace métrique associé est **COMPLET** (on dit plus brièvement tout evn "complet")
- Exemples :
 - \mathbb{R}^n ou \mathbb{C}^n , avec l'une quelconques des normes dites **usuelles** (vues en **EVN3**), est de Banach.
 - $E = \mathcal{C}([0, 1], \mathbb{R})$ avec $\|f\| = \sup_{t \in [0, 1]} |f(t)|$ est complet.
- Plus généralement, soit \mathcal{K} un espace top. compact (voir plus loin) et $E = \mathcal{C}(\mathcal{K}; \mathbb{R})$ l'ev des applications continues de \mathcal{K} dans \mathbb{R} ; l'application $\begin{matrix} E \rightarrow \mathbb{R}^+ \\ f \mapsto \|f\| = \sup_{x \in \mathcal{K}} |f(x)| \end{matrix}$ est une norme et $(E, \|\cdot\|)$ est de Banach.

EVN6 NORMES EQUIVALENTES :

- Soit E un ev muni de 2 normes $\|\cdot\|_1$ et $\|\cdot\|_2$
 - On dit que ces deux normes sont **EQUIVALENTES** si : $\exists \alpha, \beta > 0$ tels que : $\forall x \in E \quad \alpha \|x\|_1 \leq \|x\|_2 \leq \beta \|x\|_1$ (ou encore $\forall x \in E, x \neq 0 \quad \alpha \leq \frac{\|x\|_2}{\|x\|_1} \leq \beta$)
 - Deux normes sur E sont équivalentes si les distances induites définissent la même topologie sur E .
 - Deux normes sur E sont équivalentes si les distances induites sont strictement équivalentes (ou encore comparables)
 - Deux normes équivalentes sur E donnent :
 - \checkmark les mêmes ouverts
 - \checkmark les mêmes fermés
 - \checkmark les mêmes parties bornées
 - \checkmark les mêmes suites convergentes
 - \checkmark les mêmes suites de Cauchy
- Exemples :
 - sur \mathbb{K}^n ($\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C}) les 3 normes définies en **EVN3** sont équivalentes, car : $\forall u \in \mathbb{K}^n \quad \|u\|_1 \leq \|u\|_2 \leq \|u\|_\infty \leq \|u\|_1$
 - Plus généralement : sur un espace vectoriel de dimension finie, toutes les normes sont équivalentes.

EVN7 PRODUIT D'UNE FAMILLE FINIE D'ESPACES NORMES :

- Soit $(E_1, n_1), \dots, (E_m, n_m)$ m espaces vectoriels normés. L'espace vectoriel produit $E = \prod_{i=1}^m E_i$ peut être muni de distances normes : par exemple, pour $u = (x_1, \dots, x_m) \in E$ et p réel ≥ 1 on peut poser : $\|u\|_p = \left(\sum_{i=1}^m n_i(x_i)^p \right)^{1/p}$; $\|u\|_1 = \sum_{i=1}^m n_i(x_i)$; $\|u\|_\infty = \sup_{1 \leq i \leq m} n_i(x_i)$ Toutes ces normes sont **équivalentes** (et définissent toutes la topologie produit, voir plus loin)
- le produit d'une famille finie d'espaces de Banach, produit muni de l'une quelconque des normes définies ci-dessus au 1), est aussi un espace de Banach.

EVN8 EVN DE DIMENSION FINIE :

- Tout evn de dimension finie est complet.
- Dans un evn de dimension finie, toutes les normes sont équivalentes (et pour toutes ces normes, E est complet)
- Tout evn d'un evn de dimension finie est aussi de dimension finie et donc complet et fermé.
- Pour tout \mathbb{K} -evn E ($\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C}) de dim. finie n et pour toute base (b_1, b_2, \dots, b_n) de E , l'isomorphisme vectoriel $(\lambda_1, \dots, \lambda_n) \mapsto \sum_{i=1}^n \lambda_i b_i$ de \mathbb{K}^n sur E est aussi un homéomorphisme. Si l'on a $(u_k)_{k \geq 0}$ une suite de vecteurs de E et si $\forall k \geq 0 \quad u_k = u_k^1 b_1 + \dots + u_k^n b_n$ alors $(u_k)_{k \geq 0}$ converge $\iff \begin{cases} \text{pour } i=1 \text{ à } n \\ (u_k^i)_{k \geq 0} \text{ converge} \end{cases}$ (c.à.d. "convergence vectorielle" \iff "converg. coord. par coordonnées")
- evn de dimension finie et compacte : Dans un evn E de dim. finie, les assertions suivantes sont équivalentes, si $A \subseteq E$:
 - A est compact ;
 - A est fermé borné ;
 - De toute suite de vecteurs de A , on peut extraire une sous-suite qui converge dans A ;
- evn de dimension finie et compacte, suite :
 - D'après 5), dans un evn de dim. finie toute boule fermée est compacte.
 - C'est un fait une caractérisation intéressante des evn de dimension finie : (**Théorème de Riesz**) un evn est de dimension finie si et seulement si sa boule unité fermée est compacte.